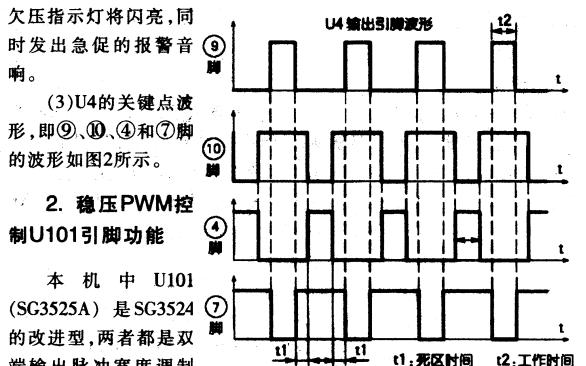


表1 微控制器U4(SC527867CDW)引脚功能

| 引脚号 | 功 能 |
|--------|--------------|
| ① | Vc工作电压检测输入端 |
| ②⑩⑪⑫⑬⑭ | 电源正端 |
| ③ | 逆变控制端 |
| ④ | 逆变驱动输出Ⅰ同相端 |
| ⑤ | 充电过流检测端 |
| ⑥ | 直流供电、逆变转换控制端 |
| ⑦ | 逆变驱动输出Ⅱ反相端 |
| ⑧ | 充电控制端 |
| ⑨ | 逆变驱动输出Ⅱ同相端 |
| ⑩ | 逆变驱动输出Ⅰ反相端 |
| ⑪⑫ | 空脚 |
| ⑭⑮ | 接地端 |
| ⑯ | 蓄电池电压检测端 |
| ⑰ | 市电输入电压-幅值检测端 |
| ⑲ | 输出电压检测端 |
| ⑳ | 直流电源输出控制端 |
| ㉑ | 逆变指示驱动端 |
| ㉒ | 欠压指示驱动端 |
| ㉓ | 电源开关检测端 |
| ㉔ | 音响报警驱动端 |
| ㉕ | 市电输入检测端 |
| ㉖ | 外接晶振、振荡信号输出端 |
| ㉗ | 外接晶振、振荡信号输出端 |

说明：(1)U4的③脚为逆变控制端，在直供状态为高电平输出，在逆变状态为方波脉冲输出，输出方波的低电平对应着逆变状态，其宽度要比高电平窄，以不致使Q01、Q03同时导通。

(2)U4的⑯脚为电瓶电压检测输入;该脚电压达到4.6V时(可以计算电瓶电压此时为 $4.6 \times 3 = 13.8$ V),U4的⑧脚充电控制端输出状态为5V,使U401(UC3843B)的②脚误差放大器反相输入端,也即输出电压反馈输入端为高电平,从而U401的输出⑥脚为低电平,Q02截止,停止充电。当该脚电压低于3.35V时(对应电瓶电压为10V),U4的⑯脚外接



所示。SG3525的输出可驱动MOS功率管和双极型功率晶体管。其引脚功能如表2所示。

由于U101的⑤脚外接的C_T通过⑤、⑦脚外接的R_D放电，通过⑥脚外接电阻R_T放电。这样U101就实现了振荡电路与放电回路的分离，因而可以通过调整R_D来调整死区时间，R_D的范围为0~500Ω。对U101而言，其振荡频率为f=1/[C_T·(0.7R_T+3R_D)]，式中R_T为图1 R101，C_T为图1 C103，R_D为图1 R104。这样，图1中的U101的振荡频率可以计算为f=210kHz。本电路中U101同Q01、Q03、TX1和D04、D05等构成逆变电源电路，Q01、Q03同带中心抽头的TX1构成推挽电路。U101的⑪、⑭脚输出电压的相位相差180°（脉冲波）。在市电供电状态时，U4的③脚为高电平+5V，从而U101⑩脚的强制关断端为高电平，因而使U101工作于待机状态，⑪、⑭脚无驱动脉冲波输出。当U4使电路工作于逆变状态时，其③脚输出为100Hz的方波脉冲。在方波脉冲的高电平期间，U101⑩脚的高电平将封锁其输出，在脉冲的低电平期间，U101的⑩脚为低电平，故U101开始工作，其⑪、⑭脚输出驱动脉冲控制SG3525A